報告1

**○○○○○○○○○○（作品名稱）**

指導老師：○○○

組員：○○○、○○○、○○○

建國科技大學 ○○工程系

**一、簡介**：

利用16軸的機器人及競速自走車來學習程式，並且對單晶片自動控制有更進一步的認識……………

**二、動機**：

為了符合現代社會，配合節能減碳的需求，降低溫室效應的影響，希望能有效利用綠色能源，因此設計過程中均以能源為設計的出發點……………

**三、功能**：

1、以遠端遙控方式搬運物品至指定位置。

2、利用紅外線感測器實現循軌動作，完成自走功能。

3、利用超音波感測器完成自動避障功能。

**四、特色**：

**五、原理**：

**六、設備**：

**七、運用時機**：

**八、指導老師評語**：

**九、業界認證**：

（1）公司名稱：

（2）負責人：

（3）聯絡電話：

（4）評語：

**十、專題作品結構圖或照片**：（2～4張）

**十一、其他：**

**○○○○○○○○○○（Creations name）**

report 1

Advisor：○○○

Members：○○○、○○○、○○○

Department of ○○○ ○○○,Chienkuo Technology University

**1.Introduction**：

**2.Motivation**：

**3.Purpose**：

**4.Characteristic**：

**5.Principle**：

**6.Methods**：

**7.Conclusion**：

**8.Advisor Comments**：

**9.Recognize prove of business scope**：

（1）Company name：

（2）Representative director：

（3）TEL：

（4）Comment：

**10.Picture**：（2～4pieces）

**11.Others：**